

· 基础理论研究 ·

反对称自正交矩阵反问题解存在的条件

周红林, 钱爱林

(咸宁学院 数学系, 湖北 咸宁 437005)

摘 要: 讨论了一类反对称自正交矩阵的反问题, 得出问题存在解的充要条件及解的表达式. 并讨论了用反对称自正交矩阵构造给定矩阵的最佳逼近问题, 给出了该问题有解的充要条件和解的表达式.

关键词: 反对称自正交矩阵; 矩阵范数; 最佳逼近

中图分类号: O251.6

文献标识码: A

文章编号: 1003-0972(2006)03-0265-03

0 前言

近年来, 特殊矩阵反问题的研究非常活跃, 如双对称矩阵^[1,2], 双反对称矩阵反问题^[3], 对称正交反对称矩阵^[4], 中心对称矩阵反问题^[5]以及对称与反对称矩阵的反问题^[6~8]等. 反对称自正交矩阵在结构力学及土木工程等领域有实际应用, 在许多问题中会遇到其逆特征值问题. 因此研究此问题是有意义的.

令 I_k 表示 k 阶单位矩阵, S_k 表示 k 阶反序单位矩阵, J
$$= \begin{pmatrix} 0 & S_k \\ -S_k & 0 \end{pmatrix}, R^{n \times m}$$
 表示所有 $n \times m$ 阶实矩阵所组成的集合, $C^{n \times m}$ 表示所有 $n \times m$ 阶复矩阵所组成的集合, $\| \cdot \|_F$ 表示 Frobenius 范数.

定义 若 $A \in R^{2k \times 2k}$, 满足 $JAJ^T = A^T, A^T = -A$, 则称 A 为反对称自正交矩阵, 所有反对称自正交矩阵的全体记为 $ASOR^{n \times n}$, 这里 $n = 2k$

本文讨论如下问题:

问题 1 给定 $X \in R^{n \times m}, \Lambda = \text{diag}(\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_m)$, 求 $A \in ASOR^{n \times n}$, 使得 $AX = X\Lambda$.

问题 2 给定 $\tilde{A} \in R^{n \times n}$, 求 $\hat{A} \in ASOR^{n \times n}$, 使 $\| \tilde{A} - \hat{A} \|_F = \min_{A \in ASOR^{n \times n}} \| \tilde{A} - A \|_F$, 其中 S_E 是问题 1 的解集.

1 问题 1 的解

我们首先研究反对称自正交矩阵的结构. 由定义可得如下结构:

引理 1

$$ASOR^{n \times n} = \left\{ \begin{pmatrix} P & QS_k \\ S_k Q & -S_k PS_k \end{pmatrix} \mid Q = -Q^T, P = -P^T, R^k \times k \right\}. \quad (1)$$

证明 若 $A = \begin{pmatrix} A_{11} & A_{12} \\ A_{21} & A_{22} \end{pmatrix} \in ASOR^{n \times n}$, 则由 $JAJ^T = A^T$,

$A^T = -A$ 有

$$\begin{pmatrix} 0 & S_k \\ -S_k & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} A_{11} & A_{12} \\ A_{21} & A_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & -S_k \\ S_k & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} A_{11}^T & A_{21}^T \\ A_{12}^T & A_{22}^T \end{pmatrix}, \quad (2)$$

和

$$\begin{pmatrix} A_{11}^T & A_{21}^T \\ A_{12}^T & A_{22}^T \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -A_{11} & -A_{12} \\ -A_{21} & -A_{22} \end{pmatrix}. \quad (3)$$

式 (2), (3) 等价于

$$\begin{aligned} A_{11}^T &= -A_{11}, A_{21}^T = -A_{12}, A_{22}^T = -A_{22}, \\ S_k A_{22} S_k &= -A_{11}, S_k A_{21} S_k = A_{12}, \\ S_k A_{12} S_k &= A_{21}, S_k A_{11} S_k = -A_{22}, \end{aligned} \quad (4)$$

令 $A_{12} S_k = Q, A_{11} = P$, 则有 $Q = -Q^T, P = -P^T, A_{12} = QS_k, A_{22} = -S_k PS_k$, 因而有

$$A = \begin{pmatrix} P & QS_k \\ S_k Q & -S_k PS_k \end{pmatrix}, Q = -Q^T, P = -P^T, R^k \times k. \quad (5)$$

反之, 若 $Q = -Q^T, P = -P^T$, 则显然有

$$\begin{pmatrix} P & QS_k \\ S_k Q & -S_k PS_k \end{pmatrix}^T = \begin{pmatrix} -P & -QS_k \\ -S_k Q & S_k PS_k \end{pmatrix}$$

和

$$\begin{pmatrix} 0 & S_k \\ -S_k & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} P & QS_k \\ S_k Q & -S_k PS_k \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & -S_k \\ S_k & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -P & -QS_k \\ -S_k Q & S_k PS_k \end{pmatrix}^T,$$

因此

$$\begin{pmatrix} P & QS_k \\ S_k Q & -S_k PS_k \end{pmatrix} \in ASOR^{n \times n},$$

$$Q = -Q^T, P = -P^T, R^k \times k.$$

证毕

令

$$D = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} I_k & I_k \\ iS_k & -iS_k \end{pmatrix} \quad (6)$$

显然 $D^H D = D D^H = I_n$.

定理 1 $ASOR^n$ 中矩阵的一般形式为

$$A = D \begin{pmatrix} 0 & -F^T \\ F & 0 \end{pmatrix} D^H, F \in C^{k \times k}. \quad (7)$$

证明 由引理 1, $A \in ASOR^n$ 的一般形式为

$$A = \begin{pmatrix} P & QS_k \\ S_k Q & -S_k P S_k \end{pmatrix},$$

因此

$$D^H A D = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} I_k & -S_k \\ I_k & S_k \end{pmatrix} \begin{pmatrix} P & QS_k \\ S_k Q & -S_k P S_k \end{pmatrix} \begin{pmatrix} I_k & I_k \\ S_k & -S_k \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & P-Q \\ P+Q & 0 \end{pmatrix}. \quad \text{证毕}$$

令 $F = P + Q$, 则 $F^T = -P + Q$, 所以 $ASOR^n$ 中矩阵的一般形式为: $D \begin{pmatrix} 0 & -F^T \\ F & 0 \end{pmatrix} D^H$.

引理 2^[9] 在复数域内, 矩阵方程 $AX = C, XB = D$ 有解的充要条件是

$$AA^+C = C, \quad DB^+B = D, \quad AD = CB, \quad (8)$$

且通解为

$$X = A^+C + DB^+ - A^+ADB^+ + (I - A^+A)Z(I - BB^+), \quad (9)$$

Z 是任意的.

定理 2 已知 $X \in R^{n \times m}, \Lambda = \text{diag}(\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_m)$, 记

$$D^H X = \begin{pmatrix} X_1 \\ X_2 \end{pmatrix}, X_1 \in C^{(n-k) \times m}, \quad (10)$$

则当且仅当

$$\begin{cases} X_2^T X_2^{T+} \Lambda X_1^T = \Lambda X_1^T, \\ X_2 \Lambda X_1^+ X_1 = X_2 \Lambda, \\ X_2^T X_2 \Lambda = -\Lambda X_1^T X_1 \end{cases} \quad (11)$$

时问题 1 有解, 且通解为

$$A = A_0 + D \begin{pmatrix} 0 & -(I_{n-k} \cdot X_1^T X_1^T) Z^T (I_k \cdot X_2 X_2^+) \\ (I_k \cdot X_2^T X_2^T) Z (I_{n-k} \cdot X_1 X_1^+) & 0 \end{pmatrix} D^H,$$

Z 是任意的, 其中

$$A_0 = D \begin{pmatrix} 0 & X_1 \Lambda X_2^+ \cdot X_1^T X_1^T + \Lambda X_2^T X_1^T + \Lambda X_2^T X_2 X_2^+ \\ -X_2^T \Lambda X_1^T + X_2 \Lambda X_1^+ \cdot X_2^T X_2 \Lambda X_1^+ & 0 \end{pmatrix} D^H.$$

证明 若 A 是问题 1 的解, 则由定理 1 知问题 1 有解当且仅当存在 $F \in C^{k \times k}$, 使

$$A = D \begin{pmatrix} 0 & -F^T \\ F & 0 \end{pmatrix} D^H, AX = X\Lambda$$

成立, 即

$$D \begin{pmatrix} 0 & -F^T \\ F & 0 \end{pmatrix} D^H X = X\Lambda \quad (12)$$

成立.

式 (12) 等价于

$$X_2^T F = -\Lambda X_1^T, FX_1 = X_2 \Lambda, \quad (13)$$

由引理 2 知式 (13) 有解当且仅当

$$X_2^T X_2^{T+} \Lambda X_1^T = \Lambda X_1^T, X_2 \Lambda X_1^+ X_1 = X_2 \Lambda, X_2^T X_2 \Lambda = -\Lambda X_1^T X_1 \quad (14)$$

且 (13) 式的一般解为

$$F = -X_2^T \Lambda X_1^T + X_2 \Lambda X_1^+ - X_2^T X_2^T \Lambda X_1^+ + (I_k - X_2^T X_2^T) Z (I_{n-k} - X_1 X_1^+), \quad (15)$$

令

$$A_0 = D \begin{pmatrix} 0 & X_1 \Lambda X_2^+ \cdot X_1^T X_1^T + \Lambda X_2^T X_1^T + \Lambda X_2^T X_2 X_2^+ \\ -X_2^T \Lambda X_1^T + X_2 \Lambda X_1^+ \cdot X_2^T X_2 \Lambda X_1^+ & 0 \end{pmatrix} D^H,$$

将式 (15) 代入式 (7), 即得通解表达式.

证毕

2 问题 2 的解

当问题 1 的解集合 S_E 非空时, 易证 S_E 是完备内积空间 $R^{n \times m}$ 中的一个闭凸集, 由最佳逼近定理知问题 2 存在惟一解.

引理 3^[9] 设 $B \in C^{m \times m}, C \in C^{m \times m}$, 则

$$A - B^{-2} + A - C^{-2} = \min, A \in C^{m \times m}$$

的解为 $\frac{B+C}{2}$.

定理 3 已知 $A \in R^{n \times n}$, 记号和条件与定理 2 一致, 则问题 2 存在惟一解, 并且解为

$$\hat{A} = A_0 + D \begin{pmatrix} 0 & \frac{A_{12} - A_{21}^T}{2} \\ \frac{A_{21} - A_{12}^T}{2} & 0 \end{pmatrix}, \quad (16)$$

其中

$$A_{12} = \frac{1}{2} (I_k - S_k) (A - A_0) \begin{pmatrix} I_k \\ -S_k \end{pmatrix},$$

$$A_{21} = \frac{1}{2} (I_k - S_k) (A - A_0) \begin{pmatrix} I_k \\ S_k \end{pmatrix}.$$

证明 因为 S_E 是一个闭凸集, 所以问题 2 存在惟一解 A , 由问题 1 通解表达式知 S_E 中的每一个矩阵都具有形式

$$A = A_0 + D \begin{pmatrix} 0 & -(I_{n-k} \cdot X_1^T X_1^T) Z^T (I_k \cdot X_2 X_2^+) \\ (I_k \cdot X_2^T X_2^T) Z (I_{n-k} \cdot X_1 X_1^+) & 0 \end{pmatrix} D^H.$$

令

$$D^H (A - A_0) D = \begin{pmatrix} A_{11} & A_{12} \\ A_{21} & A_{22} \end{pmatrix}, \quad (17)$$

其中

$$A_{11} = \frac{1}{2} (I_k - S_k) (A - A_0) \begin{pmatrix} I_k \\ S_k \end{pmatrix},$$

$$A_{12} = \frac{1}{2} (I_k - S_k) (A - A_0) \begin{pmatrix} I_k \\ -S_k \end{pmatrix},$$

$$A_{21} = \frac{1}{2} (I_k - S_k) (A - A_0) \begin{pmatrix} I_k \\ S_k \end{pmatrix},$$

$$A_{22} = \frac{1}{2} (I_k - S_k) (A - A_0) \begin{pmatrix} I_k \\ -S_k \end{pmatrix}.$$

由于

$$\begin{aligned} \|A - A_0\|^2 &= \|A_{11}\|^2 + \|A_{12}\|^2 + \|(I_{n-k} - X_1^T X_1^+) Z (I_k - X_2^T X_2^+) \|^2 + \\ &\quad \|A_{21} - (I_k - X_2^T X_2^+) Z (I_{n-k} - X_1^T X_1^+) \|^2 + \\ &\quad \|A_{22}\|^2, \end{aligned}$$

因此, $\|A - A_0\| = \min$ 等价于

$$\begin{aligned} &\|A_{12}^T + (I_k - X_2^T X_2^+) Z (I_{n-k} - X_1^T X_1^+) \|^2 + \\ &\|A_{21} - (I_k - X_2^T X_2^+) Z (I_{n-k} - X_1^T X_1^+) \|^2 = \min \end{aligned} \quad (18)$$

为方便记 $P = I_k - X_2^T X_2^+$, $Q = I_{n-k} - X_1^T X_1^+$, 则 P, Q 都是正交投影矩阵, 有

$$P^2 = P, Q^2 = Q. \quad (19)$$

由引理 3 知, 式 (18) 的解为

$$PZQ = \frac{-A_{12} + A_{21}}{2}, \quad (20)$$

再由式 (19) 有

$$Z = P \frac{-A_{12} + A_{21}}{2} Q \quad (21)$$

将式 (20) 代入式 (7) 即得到式 (16).

证毕

参考文献:

- [1] 胡锡炎, 张磊, 谢冬秀. 双对称矩阵逆特征值问题解存在的条件 [J]. 计算数学, 1998, 20 (4): 409-418.
- [2] 廖安平, 谢冬秀. 双对称非负定阵一类逆特征值问题的最小二乘解 [J]. 计算数学, 2001, 23 (2): 209-218.
- [3] 盛炎平, 谢冬秀. 双反对称矩阵反问题解存在的条件 [J]. 数值计算与计算机应用, 2002, 24 (3): 111-120.
- [4] 戴华. 对称正交反对称矩阵反问题解存在的条件 [J]. 高等学校计算数学学报, 2002, 24 (2): 169-178.
- [5] 周富照, 张中志. 半正定的中心对称矩阵反问题 [J]. 湖南大学学报, 2001, 28 (1): 24-28.
- [6] 谢冬秀, 张磊. 一类反对称矩阵反问题的最小二乘解 [J]. 工程数学学报, 1993, 10 (4): 25-34.
- [7] 胡锡炎, 张磊. 一类矩阵反问题的最小二乘解 [J]. 湖南大学学报, 1990, 17 (2): 98-102.
- [8] SUN J. Backward Perturbation Analysis of Certain Characteristic Subspaces [J]. Numer Math, 1993, 65: 357-382.
- [9] XIE D, HU X, ZHANG L. The Solvability Conditions for Inverse Eigenproblem of Symmetric Matrices and Antisymmetric Matrices and its Approximation Number [J]. Linear Algebra Appl (S 0024-3795), 2003, 10: 223-234.

Least-square Solutions of Inverse Problem for Symmetric Orthogonal Anti-symmetric Matrices

ZHOU Hong-lin, QIAN Ai-lin

(Dept of Math, Xianning College, Xianning 437005, China)

Abstract: A kind of inverse problem for anti-symmetric and orthogonal matrices is discussed. The necessary and sufficient conditions about the problem and expression of the solution are obtained. In addition, the problem of using anti-symmetric and orthogonal matrices to construct the optimal approximation to a given matrix is discussed, the necessary and sufficient conditions about the problem are derived, and the expression of the solution are provided.

Key words: anti-symmetric and self-orthogonal matrices; matrix norm; optimal approximation

责任编辑: 郭红建